



VIPER est un capteur infrarouge passif innovant pour l'extérieur, dont la particularité est celle d'avoir deux têtes IR complètement indépendantes et individuellement orientables. Cela permet d'obtenir une grande polyvalence de fonctionnement et en même temps, si correctement installé, une excellente réduction des alarmes indésirables. Le capteur fonctionne en mode AND des têtes : une alarme est générée uniquement lorsque les têtes détectent l'intrusion. Il est également possible de sélectionner la priorité de la tête qui détermine l'alarme. VIPER utilise le système innovant de **Walk-Test et de programmation sans fil**, composé des logiciels VIEW SENSOR et du module BT-LINK-S (fourni séparément). En plus du réglage paramétrique de la température extérieure, le capteur dispose d'une protection complète anti sabotage : anti-ouverture, anti-enlèvement et anti-masquage.

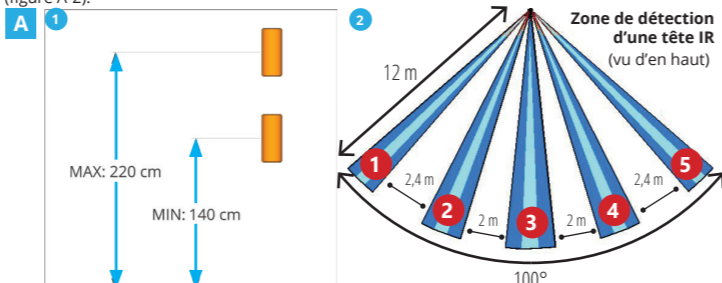
AVANT D'INSTALLER LE SYSTÈME LIRE ATTENTIVEMENT CE MANUEL. CONSERVEZ ATTENTIVEMENT CE MANUEL POUR DES CONSULTATIONS FUTURES.

L'INSTALLATION DU PRODUIT DOIT ÊTRE EFFECTUÉE PAR DU PERSONNEL TECHNICIEN QUALIFIÉ. L'INSTALLATEUR DOIT SUIVRE LES RÈGLES APPLICABLES.

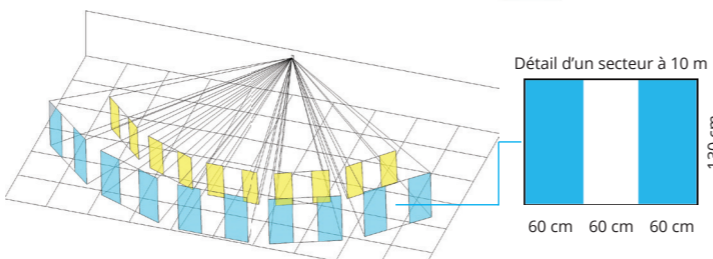
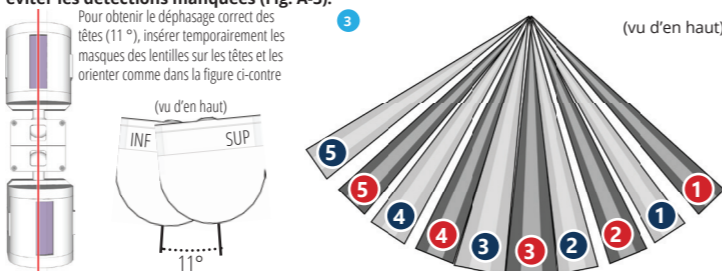
LE FABRICANT N'EST PAS RESPONSABLE EN CAS D'UTILISATION INCORRECTE DU PRODUIT, DE TOUTE INSTALLATION OU DÉFAILLANCE D'OBSERVATION DES INDICATIONS DE CE MANUEL ET DE L'ÉCHEC D'OBSERVATION DE LA LÉGISLATION RELATIVE AUX SYSTÈMES ÉLECTRIQUES

AREA DE DÉTECTION

La hauteur d'installation du capteur doit être comprise entre 140 cm et 220 cm (Fig. A-1). La zone couverte a une profondeur maximale de 12 m et une ouverture angulaire de 100° (figure A-2).



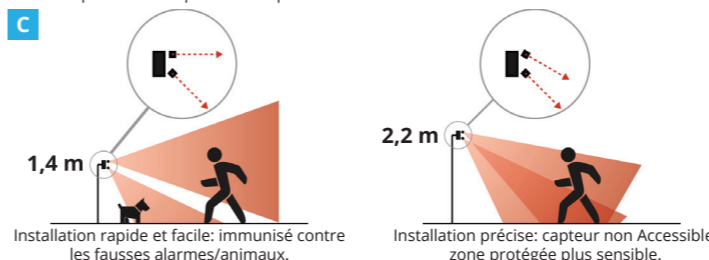
Il est recommandé d'orienter les deux têtes vers la même zone, mais avec un décalage (environ 11°), afin d'alterner les faisceaux de la tête supérieure à la tête inférieure) pour éviter les détections manquées (Fig. A-3).



Chaque tête est équipée d'une lentille de Fresnel qui génère 5 paires de secteurs orientés en éventail horizontalement (Fig. A-4). Nous recommandons d'utiliser VIEW SENSOR pour analyser facilement et en détail quelles zones sont couvertes par les faisceaux de capteurs

POSITION D'INSTALLATION

Monter le capteur verticalement, sans inclinaison frontale et latérale: ce sera l'articulation des têtes IR à permettre de pointer le capteur.



Nous vous recommandons de monter le capteur de sorte que l'intrus traverse au moins deux secteurs de manière perpendiculaire et non avec une approche frontale (Fig. D).

Le capteur NE DOIT JAMAIS pointer directement vers les surfaces réfléchissantes pour éviter les détections indésirables.

Surfaces typiquement réfléchissantes : fenêtres, mares d'eau, routes mouillées, surface lisse béton, routes pavées.

Ces surfaces peuvent nous refléter suffisamment quantité de chaleur (sources très fortes) ou infrarouge (autres systèmes de sécurité, cellules photoélectriques ...) pour déclencher une alarme.



Ne pas orienter les têtes pour que les faisceaux soient parallèles au sol. Les faisceaux doivent toujours se terminer contre une surface (mur, sol) afin que la zone de détection soit confinée. Ne pas orienter vers un espace ouvert.

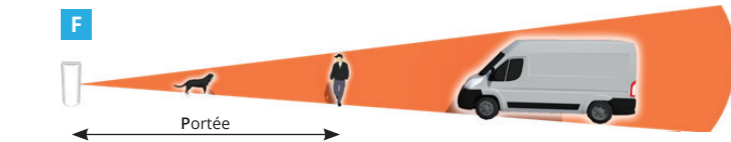
INSTRUCTIONS POUR L'INSTALLATION

LE CAPTEUR EST OPÉRATIONNEL UNIQUEMENT AVEC LE COUVERCLE INSÉRÉ!

APRÈS CHAQUE MODIFICATION DES RÉGLAGES DES DIPS ET DES TRIMMERS:

- OBLIGATOIRE L'INSERTION DU COUVERCLE POUR FAIRE LES TESTS
- ATTENDEZ AU MOINS 3 SECONDES (LE CAPTEUR LIT LES RÉGLAGES)

- Le capteur a un degré de protection IP54 contre la poussière et les liquides Pour maintenir la classification IP54, les joints toriques fournis doivent être montés. Si possible, cependant, il est recommandé d'installer le capteur à l'abri de la pluie et / ou neige et protéger le capteur contre les intempéries; ne pas pulvériser d'eau d'haute pression directement sur le capteur.
- Le capteur infrarouge est sensible à la "quantité de chaleur" émise par un corps en mouvement. La portée maximale du capteur (exprimée en mètres) est rapportée à un corps humain. La même "quantité de chaleur" peut cependant être également émise par un plus petit corps à une distance plus courte (chien) ou d'un plus grand corps à une plus grande distance (véhicule).



- Une fois le capteur fixé, il est conseillé de desserrer légèrement les vis des joints pour orienter les têtes.
- Ne pointez pas le capteur vers des objets instables, tels que des buissons, des drapeaux, des feuillages des arbres, etc. pour éviter les détections indésirables.
- Pendant le réglage, effectuez toujours des tests de détection en mode de vérifier le bon fonctionnement du capteur.
- Pour le "calibrage" des sensibilités des détecteurs, commencez par régler la sensibilité au minimum (tourner la tondeuse de réglage dans le sens inverse des aiguilles d'une montre) et orienter la tête IR vers le bas. Augmentez progressivement la sensibilité et changez d'orientation des têtes pour obtenir une détection uniquement dans la zone qui est prévue protéger et pas d'alarme en dehors de la zone protégée. Une fois l'opération d'orientation est terminée, serrez complètement les vis des joints.
- Le capteur peut détecter la présence d'animaux de plus de 10 kg.
- Pour que la tête IR génère un signal utile, il faut qu'ils viennent traversé au moins deux secteurs (figure A). Il est donc conseillé d'orienter le tête de manière appropriée à la fin d'éviter des conditions de passage par l'intrus dedans de un seul secteur.

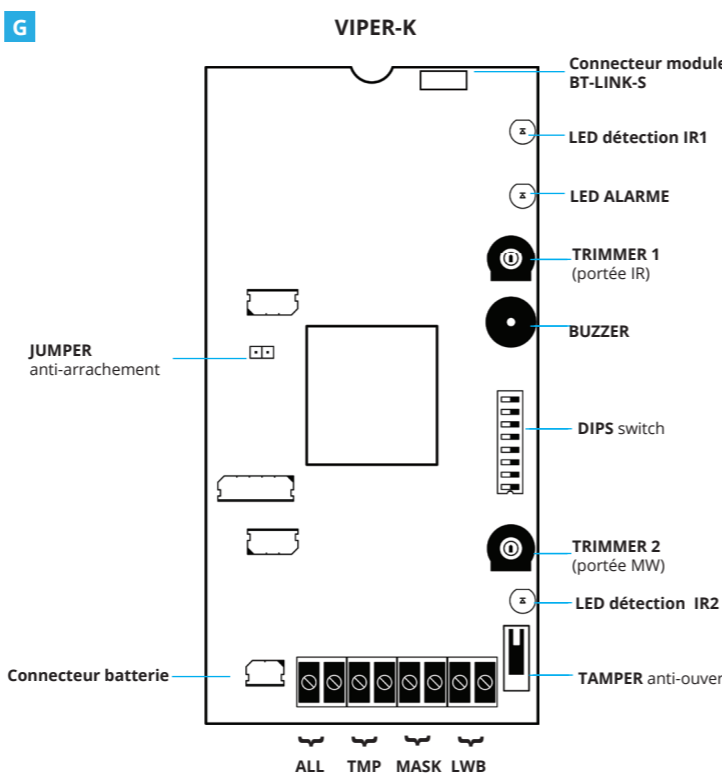
CARACTERISTIQUES TECHNIQUES

VIPER-K	
Alimentation	N. 2 batterie a lithium 3 V CR123A
Absorption *	Stand-by: environ 15 µA Alarme: environ 5 mA
Autonomie **	Environ 2 ans
Stabilisation au démarrage	Environ 2 minutes (avec LED clignotant)
Repos entre deux détections	Environ 30 secondes
Technologies de détection	n. 2 tête infrarouge
Compensation thermique	Auto compensation
Logique de travail	AND, AND directionnelle
Hauteur d'installation	140 ÷ 220 cm
Aire de révélation *	Max 12 mètres linéaires (réglable: 3 m ÷ 12 m) Ouverture radiale de 110° (IR)
Réglage de la tête	Orientation entièrement indépendante (verticale et horizontale)
Ajustement de sensibilité	Réglage indépendant pour chaque tête (potentiomètres) de 30% (min) à 100% (max)
Frequence de transmission / Portée radio	-
Anti-masquage	Infrarouge actif
Segnalisation radio	-
Sortie fil	OptoMOS (40 VDC / 100 mA MAX) Les sorties sont N.C., elles s'ouvrent pendant 2 secondes en cas de signaux
Segnalisation LED	2 LED ROUGE (détection de tête IR) 1 LED BLEU d'alarme
Temperature / Humidité d'exercice	-40 ÷ +70 °C / 95 % (relative)
Matériel / Grade IP / Grade IK	ABS antiUV / IP54 / IK10
Dimension (A x L x P) / Peso	190 x 85 x 113 mm
Espace interne pour l'émetteur(A x L x P)	20 x 70 x 30 mm
Accessoires (pour la tête IR)	n. 2 couvre-lentille effet rideau n. 2 masque adhésif pré-coupé

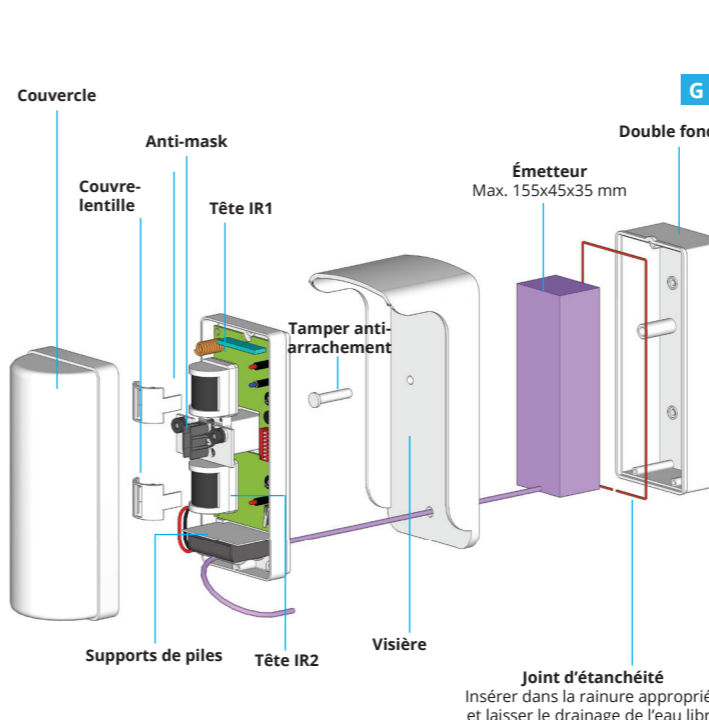
* Toutes les données sont indicatives par capteur en mode NORMAL et à une température de fonctionnement de 21 °C.

** Moyenne estimée avec 10 activations-alarmes / jour + supervision

DIAGRAMME DES COMPOSANTS



PARTIES DE CAPTEUR

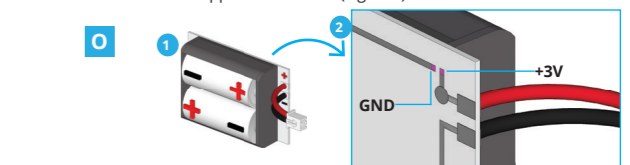


BATTERIE

BATTERIE FAIBLE
Lorsque la batterie est faible, le capteur se communique à la centrale. Le niveau de la batterie est visible via l'application VIEW SENSORS.

- REPLACEMENT DE LA BATTERIE**
- Déconnectez la batterie déchargée
 - Appuyez sur le tamper pendant environ 3 secondes (Déchargement du circuit)
 - Connectez la nouvelle batterie

ALIMENTATION ÉLECTRIQUE 3V POUR TRANSMETTEUR
Il est possible de prendre l'alimentation 3 V pour l'émetteur, en connectant les bornes d'alimentation aux points indiqués au dos du support de batterie (Fig. O-2):



ATTENTION
DANGER D'EXPLOSION SI LA BATTERIE EST REMPLACÉE PAR UN AUTRE TYPE. ÉLIMINEZ LES BATTERIES USAGÉES SUIVANT LES INSTRUCTIONS.

- LA DURÉE ESTIMÉE DE LA BATTERIE DU CAPTEUR EST PROPORTIONNELLE A:**
- CYCLE THERMIQUE DE CHAUFFAGE ET DE REFROIDISSEMENT DE LA BATTERIE QUE PEUT MODIFIER LA CAPACITÉ ET L'AUTONOMIE DE LA CHARGE
 - TEMPÉRATURE DE FONCTIONNEMENT DE LA BATTERIE (EX: UNE TEMPÉRATURE INFÉRIEURE A 0 ° C LA DURÉE DE LA BATTERIE PEUT RÉDUIRE JUSQU'À 50%)
 - NOMBRE DE DÉTECTIONS DE CAPTEUR: SI LE CAPTEUR EST INSTALLÉ DANS DES ZONES D'ÉLEVÉES FRÉQUENCE DE PASSAGE L'AUTONOMIE DE LA BATTERIE EST RÉDUITE DRASTIQUEMENT

DÉMARRAGE DU CAPTEUR

Si le capteur est déjà sous tension, avant de procéder, il est nécessaire de couper l'alimentation et de maintenir appuyée sur la touche anti-sabotage pendant environ 3 secondes: cela décharge complètement le circuit et il est possible de démarrer le capteur correctement. Donner alimentation: le capteur entre dans la phase "d'initialisation". Les LED de détection clignotent alternativement pendant 30 secondes. Il est important de laisser le capteur à repos ("pas de détection) par exemple en le plaçant dans l'emballage. A la fin de la stabilisation, les LED s'éteignent et le capteur peut être utilisé. Pour réinitialiser le capteur, déconnectez l'alimentation électrique et répétez la procédure décrite ci-dessus.

LED ALARME ACTIVE EN MODE NORMAL

Pour activer la LED ALARM même en fonctionnement normal:

- régler **DIP1 = ON** et **DIP2 = ON** et fermer le couvercle
- attendre la sortie automatique du walk-test (env. 15 min): le capteur repasse en mode NORMAL
- le LED ALARM est maintenant actif, signalant les événements d'alarme qui se produisent pendant les détections

ATTENTION: LE CAPTEUR NE FONCTIONNE QUE AVEC LE COUVERCLE INSÉRÉ! Après chaque modification des dips et potentiomètres, il est nécessaire de fermer le couvercle et d'attendre au moins 3 secondes pendant lesquelles le capteur lit les réglages.

SENSIBILITÉ

Pour régler la sensibilité de la tête IR1 infrarouge, actionnez le potentiomètre R1. Pour régler la sensibilité de la tête IR2 infrarouge, actionnez le potentiomètre R2. La gamme de réglage est: 30% (minimum, sens antihoraire) + 100% (maximum, sens horaire).

FONCTIONS DE DIPS-SWITCH

Pour programmer le capteur, utilisez les interrupteurs DIPS (Fig. D-1). Les fonctions du DIPS sont décrites dans les paragraphes suivants.

ATTENTION! Lorsque **DIP7 = ON**, la configuration du capteur est effectuée via VIEW SENSOR, par conséquent, certaines DIPS ne fonctionnent pas (voir DIP7).

	ON	←	OFF	
ANTI MASQUAGE SUR TAMPER	ACTIVE	8	DESACTIVE	
PROGRAMMATION À DISTANCE	ACTIVE	7	DESACTIVE	
TEMPS DE REPOS	ACTIVE	6	DESACTIVE	
LOGIQUE DIRECTIONNEL	5		ET	
PERTURBATION ENVIRONNEMENT	ACTIVE	4	DESACTIVE	
ANTIMASKING	ACTIVE	3	DESACTIVE	
WALK-TEST IR inférieur	ACTIVE	2	DESACTIVE	
WALK-TEST IR supérieur	ACTIVE	1	DESACTIVE	

9

DIP8 ANTI MASQUAGE SUR TAMPER

En position OFF, le capteur utilise la sortie MASK pour signaler une alarme de masquage. Si vous ne pouvez pas ou ne voulez pas utiliser ce terminal, par exemple dans le cas où l'antimasking n'est pas géré par l'émetteur utilisé, DIP8 peut être réglé sur ON et en cas d'alarme de masquage, le capteur utilisera la borne TAMPER. De cette manière, une seule sortie est utilisée pour les deux alarmes.

- **DIP8 = ON** Le capteur utilise la borne TAMPER en cas d'anti-masquage.
- **DIP8 = OFF** Le capteur utilise la borne MASK en cas d'anti-masquage.

PROTECTION TAMPER (AUTOPROTECTION)

Le capteur est protégé contre les tentatives d'effraction au moyen de trois contrôles: anti-ouverture du couvercle, anti-enlèvement et anti-masquage.

ANTI-OUVERTURE

Protection contre l'ouverture du couvercle du capteur.

ANTI-ENLÈVEMENT

Protection contre l'enlèvement depuis la position d'installation. Protection activée en ouvrant l'interrupteur arrière sur le corps du capteur (normalement fermé car le capteur est placé contre un mur).

Pour inclure / exclure cette protection, actuez sur le JUMPER ANTI-ENLÈVEMENT

- fermé = autoprotection arrière exclue
- aperto = ouvert = autoprotection arrière actif

DIPS 1-2 WALK TEST

En utilisant DIPS 1 - 2, le WALK-TEST est activé sur une ou les deux têtes pour effectuer l'orientation et le réglage de la portée. Le capteur sort automatiquement de chaque modalité de WALK-TEST après environ 15 minutes. Pendant le WALK-TEST, des signaux lumineux et acoustiques facilitent le fonctionnement; en mode NORMAL aucun signal est émis, à moins que la LED d'alarme ne soit activée (voir "LED D'ALARME ACTIVE EN MODE NORMAL"). Quatre combinaisons sont possibles:

DIP1 = ON - DIP2 = OFF

De cette manière, seulement le WALK-TEST de la tête supérieure (IR1) est activé. Après la fermeture du couvercle s'allume la LED ROUGE supérieure pour indiquer l'état de WALK-TEST IR. En marchant devant le capteur chaque fois que la tête détecte, la LED d'alarme BLEUE s'allume.

DIP1 = OFF - DIP2 = ON

De cette manière, seulement le WALK-TEST de la tête inférieure (IR2) est activé. Après la fermeture du couvercle s'allume la LED rouge inférieure pour indiquer l'état de WALK-TEST IR2. En marchant devant le capteur chaque fois que la tête détecte, la LED d'alarme BLEUE s'allume.

DIP1 = ON - DIP2 = ON

Avec ce réglage, le WALK-TEST des deux têtes est activé, simulant l'opération en NORMAL. Si la tête IR détecte la LED rouge supérieure s'allume, et seulement par la suite, si la tête MW détecte, la LED d'alarme BLEUE s'allume.

DIP1 = OFF DIP2 = OFF

C'est le mode de fonctionnement normal du capteur (MODE NORMAL). Après une détection avec transmission d'alarme relative, il est nécessaire d'attendre la fin du temps de repos (si défini par DIP6) afin d'avoir une nouvelle alarme. L'avertisseur sonore est toujours désactivé.

Avec VIEW SENSOR, vous pouvez facilement effectuer un WALK-TEST beaucoup plus précis qui vous permet de configurer le capteur de manière optimale.

DIP3 ANTI-MASKING

Il dispose d'une protection contre le masquage (anti-masquage) 24 heures sur 24, en cas de mal intentionné veut masquer le capteur en le recouvrant de manière à empêcher sa détection. L'anti-masquage ne fonctionne pas sans le couvercle du capteur.

- **DIP3 = OFF** Anti-masquage désactivé: pas de protection anti-masquage
- **DIP3 = ON** Anti-masquage activé: il y a un alarme masque quand on recouvre le capteur pour empêcher sa détection.

L'alarme MASK est activée si le masquage persiste pendant plus d'une minute. Après l'alarme MASK, le capteur revient au repos même s'il reste masqué. La protection anti-masquage est toujours active (lorsqu'elle est activée avec **DIP3 = ON**) même avec la centrale désarmée. Respecter une zone d'environ 30 cm devant le capteur où les personnes n'ont pas à rester pendant plus d'une minute. Ne laissez pas la porte ouverte, les vêtements suspendus ou éléments d'ameublement près du capteur. La fonction anti-masquage est active avec une température ambiante supérieure à 0 ° C.

Via VIEW-SENSOR, il est possible d'étendre la température de fonctionnement de l'anti-masquage aux valeurs inférieure de 0 ° C.

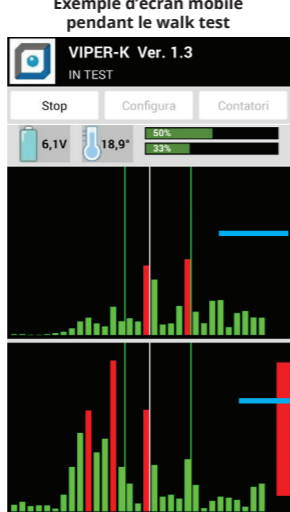
10

VIEW SENSOR

VIEW SENSOR est l'application innovante développée sur plateforme Windows et Android qui facilite l'installation de capteurs extérieurs.

VIEW SENSOR vous permet d'ajuster le capteur de manière optimale pour mieux définir la zone que vous souhaitez protéger, en minimisant les alarmes incorrectes. L'application vous permet d'effectuer un walk-test totalement innovant: grâce à la connexion sans fil vous visualisez en temps réel sur votre appareil (PC, tablette ou smartphone) le niveau de signal perçu par les différentes têtes, et configurez le capteur sans intervenir manuellement. Pour utiliser VIEW SENSOR, vous avez besoin du module optionnel BT-LINK-S qui se connecte au capteur uniquement pendant la durée du walk test, puis il est retiré pour être réutilisé sur d'autres capteurs.

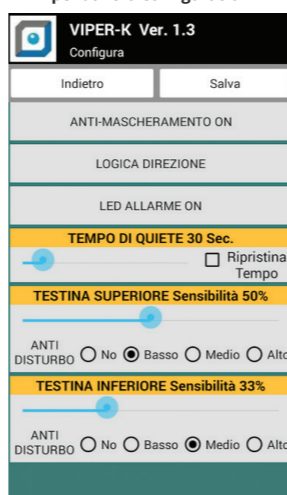
Exemple d'écran mobile pendant le walk test



Niveau de signal à la tête supérieure

Niveau de signal à la tête inférieure

Exemple d'écran mobile pendant la configuration

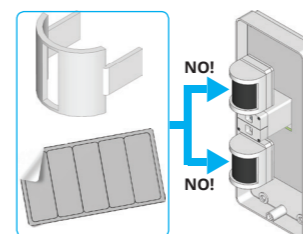


14

DIP4 - PERTURBATION ENVIRONNEMENT

Cette fonction augmente l'immunité aux fausses alarmes dans des environnements extérieurs particulièrement difficiles et perturbé par des reflets lumineux soudains, des variations d'exposition au soleil, des objets instables (par exemple des branches feuillues, du linge plat, etc.).

- **DIP4 = OFF** Anti-bruit désactivé
- **DIP4 = ON** Anti-bruit activé



Cette fonction peut être définie avec différentes valeurs via VIEW SENSOR (**DIP7 = ON**).

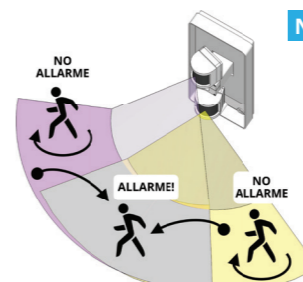
Lorsque vous utilisez cette fonction, n'appliquez JAMAIS le capuchon d'objectif sur la tête IR.

DIP5 LOGIQUE ET / DIRECTIONNELLE

ET (DIP5 = OFF)

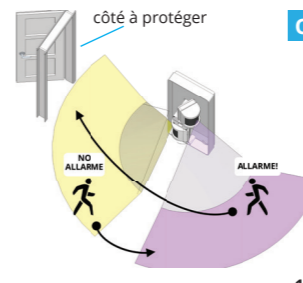
Le capteur ne déclenche une alarme que lorsque les têtes IR détectent le mouvement dans un délai de "ET".

Lorsque la première tête IR détecte, le temps "ET" commence; si la seconde tête IR détecte au-delà de cela temps, le capteur revient au repos sans alarme. La détection d'une seule tête ne génère pas alarme. Les têtes IR doivent être orientées dans le même direction (légèrement déphasé donc alterner les faisceaux supérieures et inférieures). Le temps "ET" n'est pas modifiable.



DIRECTIONAL(DIP5 = ON)

C'est un "ET" comme le précédent, mais avec un ordre des zones de passage. Le capteur génère une alarme uniquement s'il détecte d'abord la tête supérieure (région éloignée), puis (dans la temps "ET") la tête inférieure (près de la zone). De cette manière, une "directionnalité" est donnée à la détection: le capteur distingue l'approche à la zone protégée (alarme) mais ignore l'enlèvement.



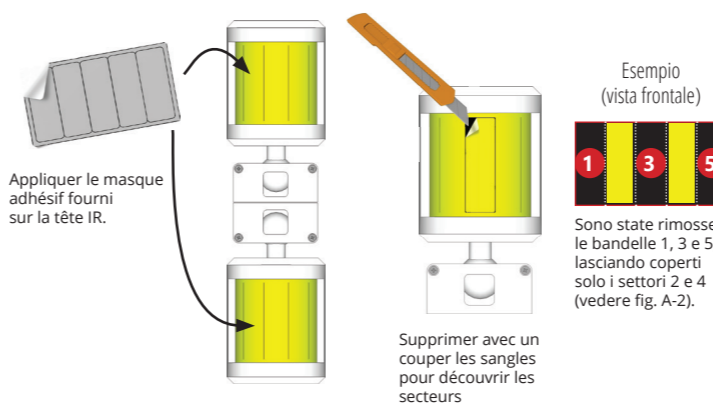
11

ACCESSOIRES

Dans certaines situations, la zone de détection peut être trop grande et devenir une source potentielle de problèmes s'il y a des branches d'arbres, des rideaux, des fenêtres, etc. dans la zone à protéger. Il est possible de réduire la zone de détection de la tête IR en masquant les faisceaux avec les accessoires fournis, laissant libre de ne détecter que ceux orientés dans des zones stables de la zone à protéger.

MASQUE ADHÉSIF

Ce masque permet de sélectionner les zones de détection en masquant les zones à mouvement indésirable.



Esempio (vista frontale)
1 3 5
Sono state rimosse le bandelle 1, 3 e 5, lasciando coperti solo i settori 2 e 4 (vedere fig. A-2).

Supprimer avec un couteau pour découper les secteurs

DIP6 TEMPS DE REPOS

Grâce à DIP6, il est possible d'activer le temps de repos entre deux détections:

- **DIP6 = OFF** Le capteur transmet/signale l'alarme à chaque détection.
- **DIP6 = ON** Après une alarme, le capteur suspend l'envoi des alarmes suivantes pour "le temps de repos", environ 30 secondes.

ATTENTION: pendant le temps de repos, aucune détection ne doit avoir lieu, si non le comptage recommence; si le temps de repos se termine sans détections, le capteur se réactivera, sinon le capteur se réactivera de toutes façons après 5 minutes. Il est conseillé de régler le temps de repos car cela permet une plus longue durée des batteries.

Lorsque le capteur est programmé via VIEW SENSOR (**DIP7 = ON**), le temps de repos peut être défini avec des temps différents et une plus grande élasticité.

DIP7 PROGRAMMATION À DISTANCE

Sélectionnez si le capteur utilise les paramètres hardware (potentiomètres et DIPS) lorsqu'il est sur OFF, ou ceux envoyés par VIEW SENSOR en mode ON.

- **DIP7 = ON ACTIVATION DE LA PROGRAMMATION À DISTANCE** permet la programmation de capteurs à distance à l'aide de l'application VIEW SENSOR disponible pour les appareils portables. Cette option offre une plus grande flexibilité en définissant les paramètres du capteur et en vous permettant de vérifier en temps réel les modifications des paramètres. Pour la programmation à distance, il est nécessaire l'accessoire BT-LINK-S, fourni séparément. Avec DIP7 en position ON, le **DIPS 3-4-5-6** et les potentiomètres sont désactivés car leurs fonctions sont définies via VIEW SENSOR. DIPS 1 - 2 - 8 restent actifs. Après avoir enregistré une configuration via VIEW SENSOR, le DIP7 doit rester ON même après la fin du WALK-TEST. **Si vous positionnez DIP7 sur ON mais vous n'avez pas chargé une configuration via VIEW SENSOR, le capteur utilisera la configuration hardware.**

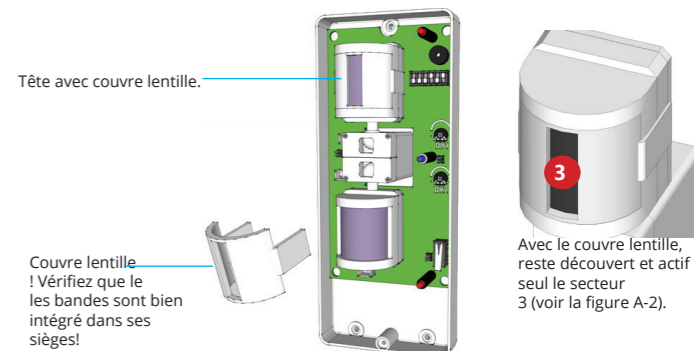
- **DIP7 = OFF PROGRAMMATION À DISTANCE DÉSACTIVÉE** la configuration du capteur est effectuée par DIPS et les potentiomètres. Ce manuel explique principalement les paramètres HARDWARE (via DIPS, potentiomètres et jumpers), pour plus d'informations sur la programmation à distance, reportez-vous au manuel du module BT-LINK-S et à l'application VIEW SENSOR.

UNE FOIS EN UTILISANT LA CONFIGURATION DU LOGICIEL, LAISSER LE DIP7 = ON, AUTREMENT LE CAPTEUR RETOURNE AUX PARAMÈTRES MANUELS ! SI VOUS N'UTILISEZ PAS LE SYSTÈME DE CONFIGURATION DU LOGICIEL, LAISSER TOUJOURS LE DIP7 EN POSITION OFF

12

COUVRE LENTILLES

Le couvercle de lentille en plastique, lorsqu'il est appliqué à la tête IR, crée une détection EFFECT RIDEAU. Grâce à la couverture de lentille, l'ouverture du faisceau de détection de la lentille est réduite aux zones centrales individuelles de la tête avec une ouverture de seulement 20 ° (maintien du même débit). Le couvre-lentille est appliqué en s'emboîtant sur la tête.



Après avoir inséré les accessoires pour couvrir la lentille de la tête IR, il doit être vérifié toujours avec le WALK TEST qu'il n'y a pas de conflit avec la fonction "ANTI-BRUIT" qui pourrait compromettre la fonctionnalité du capteur.

DUEVI s.r.l. - Via Bard 12/A, 10142 TORINO - ITALY
Made in Italy
Il presente manuale può essere soggetto a modifiche senza preavviso
Dichiarazione de conformità UE
Le fabricant, DUEVI, déclare que:
■ le type d'équipement radio de capteur extérieur mod. VIPER-R est conforme à la Directive RED 2014/53 / EU.
■ le type d'équipement de capteur extérieur mod. VIPER-K et mod. VIPER-F est conforme à la directive EMC 2014/30 / EU.

Le texte intégral de la déclaration de conformité UE est disponible sur Internet: www.duevi.eu

En application du décret législatif n° 49 du 14 mars 2014 "Mise en œuvre de la directive 2012/19 / UE sur les déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE)".
Le symbole de la poubelle croisée sur l'équipement indique quel le produit à la fin de sa vie utile doit être collecté séparément d'autres déchets et transférés

15

13

16